

HELI

스마트 물류의 기준

HELI AGV

HELI
EMPOWER THE WORLD



주식회사 헬리코리아
주소: 경기도 시흥시 엠티브이북로 41 (정왕동)
연락처: 1800-5544
홈페이지: <https://www.heliforklift.kr>
이메일: heli@heliforklift.kr

왜 HELI AGV인가? 01

HELI AGV LINE-UP 02

이송형

CBD15-AGV1A1Li 03

CBD20-AGV1A1Li

CBD15-AGV6B5Li 04

CBD30-AGV6A5Li 05

EBA20II 06

스트레들 스택커형

CTD40-AGV11BLi 07

CTD60-AGV1A1Li

CDD20KJ 08

CDD50KJ 09

CDD80KJ

스태커형

CDD30L0AGV1 10

CDD16-AGV6A5Li 11

CDD16-AGV1D1Li

EDA20II 12

EDQ10 13

카운터밸런스형

CPD35L0AGV1 14

CPD20SQ-AGV6A5Li 15

CPD35SQ-AGV6A5Li 16

CPD10SQ-AGV1A1Li 17

CPD40-AGV1A1Li 18

CPD50-AGV1A1Li

CPD16SH-AGV6A5Li 19

CPD20SH-AGV6A5Li

CPD25SH-AGV6A5Li

CPD30SH-AGV6A5Li

EDB15II 20

EDB20II

EDB30 21

EDB40

EDB50

CPD20SQ 22

CPD25SQ

CPD30SQ

CPD35SQ

견인형

EPQ30AJ 23

EPQ40J 24

EPQ60J

리치형

CQDE20HJ 25

CQDE20J

CQD12-AGV1C1Li 26

CQD16-AGV1C1Li

CQD16-AGV1A1LiL 27

CQD20-AGV1A1LiL

CQD25-AGV1A1LiL

CQD30-AGV1A1LiL

CQD16 28

CQD20

CQD25

CQD30

CQD20QJ 29

CQD40QJ 30

CQD50QJ

EDQA15 31

3방향 스택커형

CDME16J 32

적재형

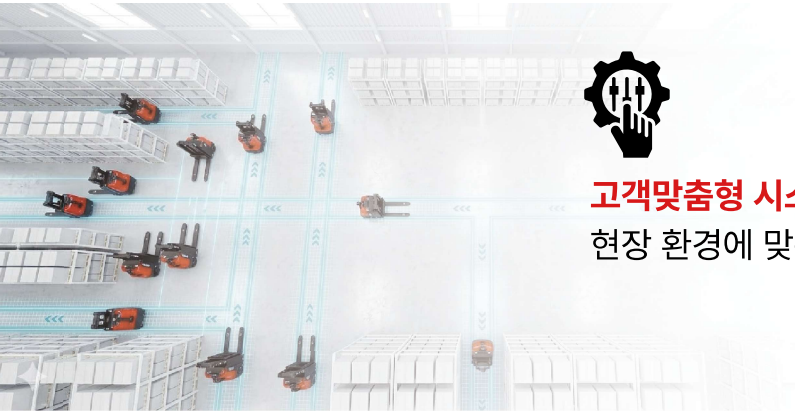
BF01M0AGV 33

BF06M0AGV 34

HELI HDT 35~36

디지털 트윈

왜 HELI AGV인가?



고객맞춤형 시스템
현장 환경에 맞춘 AGV 설계

헬리 AGV LINE-UP

HELI

다양한 현장에 최적화된 자동화 솔루션

이송형



- ✓ 다양한 산업 적용 가능
- ✓ 안정적인 자율주행 시스템
- ✓ HELI 글로벌 기술 기반

스트래들 스택커형



스택커형



카운터 밸런스형



견인형



신속 정확한 유지보수
고객사 DOWN-TIME 최소화



리치형



3방향 스택커형



적재형



높은 정밀도, 우수한 내구성
±5mm 이내 정밀 주행



이송형AGV

자동

CBD15-AGV1A1Li CBD20-AGV1A1Li

이송형 AGV는 지상층 창고, 생산라인 및 공정 간 지점 간의 자재 이송에 널리 활용됩니다.고객의 화물 종류와 작업 환경에 따라 맞춤형 설계(Customized Design)가 가능합니다.

기술 특징

- 고정밀 위치 제어 및 통합 관제 기반 스마트 물류 운영
- 콤팩트 차체와 유연한 작업 성능으로 다양한 환경 대응
- 레이저-포크 센서 기반 충돌 방지로 전방위 안전 확보
- NDC 및 Curtis 제어로 비용 절감과 안정적 제어 구현
- 서보 전동 조향 및 구동 구조로 정밀 제어와 주행 안정성 제공
- 측면 자동 충전으로 충전 신뢰성과 운영 효율 향상



상세사양

모델명	Unit	CBD15-AGV1A1Li	CBD20-AGV1A1Li
타입	/	이송형	이송형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,500	2,000
최대 인양 높이	mm	120	120
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/5	5/5
최소 회전 반경	mm	1,453	1,453
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,208	2,208
반복 위치 정밀도	mm	±5	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/40	48/40
차체 중량(배터리 포함)	kg	450	450
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,644×932×1,905	1,644×932×1,905

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

이송형AGV

자동

CBD15-AGV6B5Li

주로 지점 간의 자재 이송 작업에 적용되며, 마트·공장 작업장·창고 내 중·단거리 운반에 적합합니다.또한 고객의 화물 종류 및 작업 환경에 따라 맞춤형 설계가 가능합니다.

기술 특징

- 일체형 구동 설계로 조향 제어 정밀도 향상
- 기계식 핸들로 수동·자동 모드 전환 지원
- 듀얼 서보 제어로 빠른 응답성과 제어 안정성 확보
- 비전-레이저-적외선-초음파 기반 전방위 안전 시스템 적용
- 분리형 배터리 구조로 신속한 교체와 유지보수 용이



상세사양

모델명	Unit	CBD15-AGV6B5Li
타입	/	이송형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	1,500
최대 인양 높이	mm	120
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/5
최소 회전 반경	mm	1,315
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,144
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/Wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/30
차체 중량(배터리 포함)	kg	450
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,615×780×2,000

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

이송형AGV

자동

CBD30-AGV6A5Li

이송형 AGV는 지상층 창고, 생산라인 및 공정 간 지점 간의 자재 이송에 널리 활용됩니다.고객의 화물 종류와 작업 환경에 따라 맞춤형 설계(Customized Design)가 가능합니다.

기술 특징

- 전용 차종 설계로 콤팩트 차체와 우수한 기동성 구현
- 레이저.포크 센서 기반 충돌 방지로 전방위 안전성 확보
- 달단 인식 카메라 및 위치 감지로 정밀 화물 픽업 구현
- 서보 전동 조향 시스템으로 빠른 응답성과 정밀 제어 확보
- 구동륜 플로팅 구조로 안정적인 접지력과 주행 안정성 제공
- 측면 자동 충전으로 충전 신뢰성 향상



상세사양

모델명	Unit	CBD30-AGV6A5Li
타입	/	이송형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	3,000
최대 인양 높이	mm	120
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/5
최소 회전 반경	mm	1,482
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,235
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/100
차체 중량(배터리 포함)	kg	750
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,668×855×1,917

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

이송형AGV

자동

EBA20II

슬림형 팔레트 이송 AGV는 주로 지점 간의 자재 이송 작업에 적용되며, 마트.공장 작업장.창고 내 중.단거리 운반에 적합합니다. 또한 고객의 화물 종류 및 작업 환경에 따라 맞춤형 설계가 가능합니다.

기술 특징

- 슬림 차체 설계로 좁은 통로와 협소 공간에서 유연한 주행 대응
- 지능형 서스펜션으로 하중에 따른 구동력 자동 제어 및 안정 주행 구현
- 경사로 및 요철 구간에서도 미끄럼 없는 안정적인 주행 성능 확보
- 팔레트 규격에 맞춘 맞춤형 포크 설계로 물류 범용성 향상
- 팔레트 인식 카메라 및 위치 센서로 다양한 적재물 정밀 인식 및 피킹



상세사양

모델명	Unit	EBA20II
타입	/	이송형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	2,000
최대 인양 높이	mm	205
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4
최소 회전 반경	mm	1,335
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	1,918+300
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/60
차체 중량(배터리 포함)	kg	600
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,650×990×1,927

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스트래들 스택터형AGV

자동

CTD40-AGV11BLi CTD60-AGV1A1Li

스트래들 스택터형 AGV는 실내 환경에서 높은 리프트 높이가 요구되는 중량물의 상하차 및 적재 작업에 적합한 모델입니다.

기술 특징

- 레이저 네비게이션 기반 ±5mm급 고정밀 위치 제어 구현
- 콤팩트 차체와 높은 안정성으로 협소 공간 고하중 작업 대응
- 고하중 이송 성능으로 중공업 및 대형 물류 환경에 최적화
- 고강도 마스트와 틸팅 기능으로 안정적인 고소 적재 지원
- 모듈형 아웃리거 설계로 작업 환경에 따른 폭 조절 대응



상세사양

모델명	Unit	CTD40-AGV11BLi	CTD60-AGV1A1Li
타입	/	스트래들 스택터형	스트래들 스택터형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	4,000	6,000
최대 인양 높이	mm	3,000	2,200
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	6/7	6/7
최소 회전 반경	mm	1,770	2,124
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,845	3,250
반복 위치 정밀도	mm	±5	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/346	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,400	4,650
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,313×1,646×2,280	2,644×1,753×2,080

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스트래들 스택터형AGV

자동

CDD20KJ

슬림형 스트래들 스택터형 AGV는 팔레트 반송 및 생산 라인 연동, 라인사이드 적재 등 다양한 시나리오에 적합한 모델입니다. 양면 팔레트 및 유로 팔레트(EPAL) 등 다양한 화물 규격에 대응 가능하며, 신에너지, 자동차 부품, 3C 전자, 담배 산업 등 광범위한 분야에서 활용됩니다.

기술 특징

- 최대 2톤 적재와 슬림 차체로 협소 공간 주행 및 작업 대응
- 지능형 서스펜션으로 하중에 따른 구동력 자동 제어 및 안정 주행 구현
- 팔레트 인식 카메라 및 센서로 ±10°±10cm 오차 자동 보정 및 정밀 피킹
- 360° 레이저 및 다중 센서 기반 충돌 방지로 작업 안전성 확보
- 3D 비전 장애물 감지로 사람·로봇 혼재 환경에서도 안전성 강화



상세사양

모델명	Unit	CDD20KJ
타입	/	슬림형 스트래들 스택터형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	2,000
최대 인양 높이	mm	3,300
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4
최소 회전 반경	mm	1,300
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	1970+300
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200
차체 중량(배터리 포함)	kg	1,010
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,960×1,318×2,150

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스태커형AGV

자동

CDD50KJ CDD80KJ

스태커형 AGV는 비표준(비규격) 팔레트, 생산 완제품, 설비 등의 반송 시나리오에 적합합니다.
특히 건설기계, 자동차 부품 등 산업군에서 널리 활용됩니다.

기술 특징

- 고강도 차체 및 구동 시스템으로 중작업 환경 대응
- Curtis 컨트롤러와 서보 제어로 안정성과 정밀 제어 성능 확보
- 어태치먼트 인터페이스 지원으로 다양한 작업 환경 맞춤 대응
- 펌프 제어 및 비례제어 밸브로 고하중 화물의 부드러운 수직 제어 구현
- 팔레트 인식 카메라 및 센서로 다양한 적재물 정밀 인식 및 피킹



스태커형AGV

자동

CDD30L0AGV1

스태커형 AGV는 주로 고단 입체 창고의 적재 업무와 생산 라인 내 자재의 자동화된 순환 및 반송 업무에 사용됩니다.

기술 특징

- 고정밀 레이저 내비게이션 기반 위치 제어 및 간편한 설치 지원
- 서보 제어 방식으로 주행 및 하역 작업 정밀도 향상
- 스티어링 휠 및 조이스틱으로 자동-수동 운용 대응
- 레이저 센서 및 안전 장치로 전방위 안전성 확보
- 측면 배터리 구조로 교체 및 유지보수 편의성 향상
- 다수 장비 협업 운용으로 다층·다구역 작업 효율 극대화



상세사양			
모델명	Unit	CDD50KJ	CDD80KJ
타입	/	스태커형	스태커형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	5,000	8,000
최대 인양 높이	mm	3,000	3,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4	3.6/5.4
최소 회전 반경	mm	1,995	2,095
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,850+300	3,000+300
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/300	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,500	3,800
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,600×1,600×2,700	2,700×1,800×3,000

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

상세사양			
모델명	Unit	CDD30L0AGV1	
타입	/	스태커형	
내비게이션 방식	/	Laser	
정격 용량	kg	3,000	
최대 인양 높이	mm	1,500	
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	2.8/3.6	
최소 회전 반경	mm	1,925	
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,800	
반복 위치 정밀도	mm	±10	
통신 방식	/	5G/wifi	
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	51.2/240	
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,150	
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,360×1,110×2,455	

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스태커형AGV

자동

CDD16-AGV6A5Li CDD16-AGV1D1Li

스태커형 AGV는 팔레트 이송 및 생산라인 연계, 라인사이드 재고 보관 등 다양한 물류 환경에 적용됩니다. 좁은 통로에서의 화물 보관 및 생산라인 운송에 적합하며, 신에너지, 자동차 부품, 3C 전자, 담배 등 다양한 산업 분야에서 활용 가능합니다.

기술 특징

- 1.6톤 적재 및 1340mm 회전 반경으로 협소 공간 작업 대응
- 최대 4m 리프팅에서도 안정적인 적재 성능 유지
- 플로팅 서스펜션으로 경사로 및 요철 구간 안정 주행 구현
- 서보 조향 시스템으로 정밀한 조향 제어 성능 확보
- 모듈형 커버 설계로 유지보수 편의성과 유연한 대응 지원
- 전-후방 확장형 센서 및 세이프티 범퍼로 전방위 안전성 확보



상세사양			
모델명	Unit	CDD16-AGV6A5Li	CDD16-AGV1D1Li
타입	/	슬림 스태커형	슬림 스태커형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,600	1,600
최대 인양 높이	mm	4,000	4,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	4/4	4/4
최소 회전 반경	mm	1,320	1,320
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,307	2,307
반복 위치 정밀도	mm	±10	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/173	24/173
차체 중량(배터리 포함)	kg	1,110	1,110
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,832×1,010×3,500	1,832×1,010×3,500

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스태커형AGV

자동

EDA20II

스태커형 AGV는 팔레트 이송 및 생산라인 연계, 라인사이드 재고 보관 등 다양한 물류 환경에 적용됩니다. 좁은 통로에서의 화물 보관 및 생산라인 운송에 적합하며, 신에너지, 자동차 부품, 3C 전자, 담배 등 다양한 산업 분야에서 활용 가능합니다.

기술 특징

- 최대 적재 2톤, 컴팩트 차체 설계로 협소 통로 주행 최적화
- 자동 구동력 제어 시스템 적용으로 경사 및 요철 구간에서도 안정적 주행
- 비전 기반 팔레트 인식 및 위치 보정 기능으로 정밀 피킹 구현
- 360° 레이저 및 3D 센서 기반 다중 안전 시스템 적용



상세사양			
모델명	Unit	EDA20II	
타입	/	슬림 스태커형	
내비게이션 방식	/	Laser	
정격 용량	kg	2,000	
최대 인양 높이	mm	3,300	
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4	
최소 회전 반경	mm	1,250	
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	1,930+300	
반복 위치 정밀도	mm	±10	
통신 방식	/	5G/wifi	
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200	
차체 중량(배터리 포함)	kg	920	
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,705×930×1,950	

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

스태커형AGV

자동

EDQ10

전방위 스태커 AGV 차량으로 전진, 측행, 대각 이동, 제자리 회전, 제자리 복귀 등 다양한 주행 모드를 지원하며, 전방위 이동이 가능합니다. 컴팩트한 차체 설계를 적용하여 협소 통로 내 랙 보관 및 생산라인 물류 이송 작업에 적합합니다.

기술 특징

- 전진-대각-제자리 회전 등 전방향 주행 지원으로 작업 효율 향상
- 컴팩트 차체 설계로 최소 통로 폭 1.8m에서도 운용 가능
- 듀얼 구동 휠 및 전방향 모터 적용으로 고정밀 주행 제어 구현
- 다양한 포크 구성 지원으로 다양한 화물 대응 및 맞춤형 물류 환경 구축



상세사양		
모델명	Unit	EDQ10
타입	/	전방위 스태커형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	910
최대 인양 높이	mm	2,500
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/2.8
최소 회전 반경	mm	1,705+300
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	1,875+300
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/50
차체 중량(배터리 포함)	kg	800
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,705×1,000×1,995

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터밸런스형 AGV

자동/수동

CPD35L0AGV1

카운터밸런스형 AGV는 주로 자동차 제조 및 부품 물류 현장, 그리고 고단 랙 보관 및 입체 창고(AS/RS) 환경에서 화물의 효율적인 입출고 업무에 사용됩니다.

기술 특징

- 고정밀 레이저 내비게이션 기반 위치 제어 및 간편한 설치 지원
- 서보 제어 방식으로 주행 및 하역 작업 정밀도 향상
- 측면 배터리 구조로 교체 및 유지보수 편의성 향상
- 푸셔 등 특수 장치 옵션 지원으로 다양한 작업 환경 대응
- 레이저 센서 및 안전 장치로 전방위 안전성 확보
- 통합 관제 시스템 기반 작업 우선순위 자동 처리로 생산 효율 향상



상세사양		
모델명	Unit	CPD35L0AGV1
타입	/	듀얼 모드 카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	3,500
최대 인양 높이	mm	3,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	2.8/3.6
최소 회전 반경	mm	2,100
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,760
반복 위치 정밀도	mm	±20
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	51.2/420
차체 중량(배터리 포함)	kg	5,100
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,655×1,510×2,360

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터밸런스형AGV

자동/수동

CPD20SQ-AGV6A5Li

물류 센터 관리 시스템, 자동화 공장, 차고지 등 다양한 장소의 실내 및 실외 환경에서 효율적인 전송 및 운반 작업을 수행합니다.

기술 특징

- 3지점 전동 조향 시스템으로 초소형 회전 반경 및 협소 공간 주행 구현
- ZAPI 컨트롤러 적용으로 안정성과 정밀 제어 성능 극대화
- 자동·수동 운전 모드 지원으로 다양한 작업 시나리오 대응
- 리프팅 방식 배터리 교체로 신속한 교체 및 연속 가동성 향상
- 핑거팁 제어 및 조향 휠로 작업 편의성과 운전 피로도 감소



상세사양

모델명	Unit	CPD20SQ-AGV6A5Li
타입	/	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	2,000
최대 인양 높이	mm	3,300
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/5
최소 회전 반경	mm	1,741
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,532
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/404
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,750
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,286×1,170×4,039

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터밸런스형 AGV

자동/수동

CPD35SQ-AGV6A5Li

물류 센터 관리 시스템, 자동화 공장, 차고지 등 다양한 장소의 실내 및 실외 환경에서 효율적인 전송 및 운반 작업을 수행합니다.

기술 특징

- 3지점 전동 조향 시스템으로 초소형 회전 반경 및 협소 공간 주행 구현
- ZAPI 컨트롤러 적용으로 안정성과 정밀 제어 성능 극대화
- 자동·수동 운전 모드 지원으로 다양한 작업 시나리오 대응
- 리프팅 방식 배터리 교체로 신속한 교체 및 연속 가동성 향상
- 핑거팁 제어 및 조향 휠로 작업 편의성과 운전 피로도 감소



상세사양

모델명	Unit	CPD35SQ-AGV6A5Li
타입	/	카운터 밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	3,500
최대 인양 높이	mm	3,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	19/20
최소 회전 반경	mm	2,124
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,924
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	80/404
차체 중량(배터리 포함)	kg	5,300
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,640×1,321×4,177

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터밸런스형 AGV

자동

CPD10SQ-AGV1A1Li

주로 실내 생산 라인, 창고 등의 작업 시나리오에 사용되며, 특히 협소한 환경에서의 작업과 장척물(Long material)의 전송 및 운반 작업에 적합합니다.

기술 특징

- 전륜 듀얼 드라이브로 강력한 구동력 확보
- 전동 조향 적용으로 주행 정밀도 및 시스템 신뢰성 향상
- 애플루트 리니어 인코더로 포크 위치 정밀 제어
- 3축 독립 조향으로 전방·횡·사선·제자리 등 전방향 이동 가능
- 포크 킬링 기능 적용으로 적재 안정성 강화



상세사양		CPD10SQ-AGV1A1Li
모델명	Unit	CPD10SQ-AGV1A1Li
타입	/	전방위 카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	1,000
최대 인양 높이	mm	5,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/5
최소 회전 반경	mm	1,250
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,780
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/280
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,530
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,440×1,280×3,928

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터 밸런스형 AGV

자동

CPD40-AGV1A1Li CPD50-AGV1A1Li

실내용 카운터밸런스형 AGV는 주로 대형 물류 창고나 제조 현장에서 중량물(Heavy-load)의 운반 및 적재 시나리오에 사용됩니다.

기술 특징

- 레이저 내비게이션 기반 ±5mm 수준의 고정밀 위치 제어
- 콤팩트 차체 설계로 협소 공간에서도 우수한 기동성 확보
- 전자식 제동 시스템 적용으로 제동 성능 및 안전성 강화
- 360° 전방위 감지 시스템으로 사각지대 없는 안전 확보
- 전동 조향 및 구동 시스템 적용으로 정밀 제어 구현



상세사양		CPD40-AGV1A1Li	CPD50-AGV1A1Li
모델명	Unit	CPD40-AGV1A1Li	CPD50-AGV1A1Li
타입	/	카운터밸런스형	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	4,000	5,000
최대 인양 높이	mm	3,000	3,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	6/7	6/7
최소 회전 반경	mm	2,065	2,215
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,838	4,015
반복 위치 정밀도	mm	±5	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	80/280	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	6,150	6,900
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,596×1,414×4,203	3,746×1,470×4,367

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터밸런스형 AGV

자동

CPD16SH-AGV6A5Li CPD20SH-AGV6A5Li
CPD25SH-AGV6A5Li CPD30SH-AGV6A5Li

실내용 카운터밸런스형 AGV는 주로 실내 창고 및 생산 라인의 자재 반송과 적재 시나리오에 사용됩니다. 특히 작업 공간이 상대적으로 협소하면서도 일정 수준 이상의 인장 높이가 요구되는 산업군에 최적화되어 있습니다.

기술 특징

- 3D 레이저 SLAM 기반으로 고정밀 위치 제어 및 간편한 구축
- 콤팩트 차체와 소형 회전 반경으로 협소 공간 주행 최적화
- 측면 자동 충전 방식으로 충전 안정성 및 운영 효율 향상
- 실시간 모니터링 가능한 스마트 인터페이스로 관리 편의성 강화
- 첨단 감각 디자인 적용으로 기술성과 완성도 동시 확보



상세사양					
모델명	Unit	CPD16SH-AGV6A5Li	CPD20SH-AGV6A5Li	CPD25SH-AGV6A5Li	CPD30SH-AGV6A5Li
타입	/	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,600	2,000	2,500	3,000
최대 인장 높이	mm	3,000	3,000	3,000	3,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	7/8	7/8	7/8	7/8
최소 회전 반경	mm	1,330	1,598	1,790	1,790
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,960	3,124	3,328	3,328
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10	±10	±10
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/125	48/202	80/173	80/202
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,780	3,525	3,970	4,370
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,550*1,010*4,214	2,833*1,235*4,068	3,048*1,235*4,068	3,048*1,235*4,159

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터 밸런스형 AGV

자동

EDB15II EDB20II

카운터밸런스형 AGV는 적재 하중 1.5톤, 최대 인장 높이 4.5m 사양으로 물류 창고 시스템, 스마트 팩토리, 작업장 등 다양한 환경에 적합합니다. 양면 팔레트, 유로 팔레트(EPAL) 등 다양한 화물 규격에 대응 가능하며 리튬 배터리, 식음료, 가전, 패럴 산업 등 광범위한 분야에서 활용됩니다.

기술 특징

- 고강도 프레임과 저중심 구조로 중직업 환경 대응 및 내구성 강화
- Curtis 컨트롤러 + 서보 시스템으로 안정성과 정밀 제어 성능 확보
- 다양한 터치머신 인터페이스로 맞춤형 작업 환경 대응
- 펌프-비례제어 밸브 적용으로 화물의 부드럽고 정밀한 수직 제어
- 팔레트 인식 카메라 및 센서로 다양한 화물 정밀 피킹 구현



상세사양			
모델명	Unit	EDB15II	EDB20II
타입	/	카운터밸런스형	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,500	2,000
최대 인장 높이	mm	4,000	4,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4	3.6/5.4
최소 회전 반경	mm	1,300	1,685
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2,600+300	2,985+300
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200	24/200
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,800	2,900
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,530*1,205*3,970	2,930*1,205*3,970

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터 밸런스형 AGV

자동

EDB30 EDB40 EDB50

카운터밸런스형 AGV는 적재 하중 3톤, 최대 인상 높이 6m 사양으로 물류 창고 시스템, 스마트 팩토리, 작업장 등 다양한 환경에 적합합니다. 양면 팔레트, 유로 팔레트(EPAL) 등 다양한 화물 규격에 대응 가능하며 리튬 배터리, 식음료, 가전, 패널 산업 등 광범위한 분야에서 활용됩니다.

기술 특징

- 고강도 프레임과 저중심 구조로 중작업 환경 대응 및 내구성 강화
- Curtis 컨트롤러 + 서보 시스템으로 안정성과 정밀 제어 성능 확보
- 솔리드 타이어 및 전륜 제동 옵션으로 실내외 안정적 운용 가능
- 다양한 어태치먼트 인터페이스로 맞춤형 작업 환경 대응
- 펌프-비례제어 밸브 적용으로 화물의 부드럽고 정밀한 수직 제어
- 팔레트 인식 카메라 및 센서로 다양한 화물 정밀 피킹 구현



상세사양				
모델명	Unit	EDB30	EDB40	EDB50
타입	/	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser	Laser
정격 용량	kg	3,000	4,000	5,000
최대 인상 높이	mm	6,000	6,000	6,000
최대 주행 속도 (부하/무부하)	km/h	6/7	6/7	6/7
최소 회전 반경	mm	1,900	2,150	2,600
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,250+300	3,520+300	4,230+300
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10	±10
통신 방식	/	5G/Wifi	5G/Wifi	5G/Wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/300	48/300	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	4,600	5,000	7,500
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,200×1,370×4,060	3,450×1,370×4,060	4,200×1,560×4,160

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

카운터 밸런스형 AGV

자동

CPD20SQ CPD25SQ CPD30SQ CPD35SQ

물류 창고 시스템, 자동화 공장, 작업장, 창고 등 다양한 장소의 실내외 이송 작업에 적합합니다.

기술 특징

- 3지점 전동 조향으로 소형 회전 반경 및 우수한 통과성 확보
- ZAPI 컨트롤러 적용으로 안정성과 정밀 제어 성능 강화
- 전륜 듀얼 구동으로 강력한 구동력 및 작업 효율 향상
- 어태치먼트 인터페이스 기반 맞춤형 작업 환경 대응
- 펌프-비례제어 밸브 적용으로 화물의 부드럽고 정밀한 수직 제어
- 자체 제어 시스템으로 구축 및 운용 효율성 향상
- 2~3.5톤 적재 대응으로 다양한 작업 시나리오 지원



상세사양									
모델명	Unit	CPD20SQ -AGV6B5LI	CPD25SQ -AGV6B5	CPD30SQ -AGV6B5LI	CPD35SQ -AGV6B5	CPD20SQ -AGV1A1LI	CPD25SQ -AGV1A1LI	CPD30SQ -AGV1A1LI	CPD35SQ -AGV1A1LI
타입	/	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형	카운터밸런스형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser
정격 용량	kg	2,000	2,500	3,000	3,000	2,000	2,500	3,000	3,500
최대 인상 높이	mm	5,000	5,000	5,000	5,000	5,000	5,000	5,000	5,000
최대 주행 속도 (부하/무부하)	km/h	5/5	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7
최소 회전 반경	mm	1,720	2,021	2,021	2,021	1,720	2,021	2,021	2,021
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,570	3,770	3,855	3,855	3,570	3,770	3,855	3,855
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10	±10	±10	±5	±5	±5	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	80/280	80/300	80/300	80/300	80/280	80/300	80/300	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,300	4,800	5,000	5,300	3,300	4,800	5,000	5,300
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	전장 : 2,060 전폭 : 1,080 전고 : 4,203	전장 : 2,275 전폭 : 1,262 전고 : 4,367	전장 : 2,419 전폭 : 1,262 전고 : 4,367	전장 : 2,419 전폭 : 1,262 전고 : 4,367	전장 : 2,060 전폭 : 1,080 전고 : 4,203	전장 : 2,275 전폭 : 1,262 전고 : 4,367	전장 : 2,419 전폭 : 1,262 전고 : 4,367	전장 : 2,419 전폭 : 1,262 전고 : 4,367

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

견인형 AGV

자동

EPQ30AJ

스탠딩 타입의 견인식 AGV는 러더 휠 구동 방식을 채택하였으며, 3톤의 견인 능력을 갖추고 있습니다. 다양한 유형의 트레일러와 연결이 가능하여 창고, 생산 라인 자재 운송, 공항 수하물 운송 등에 적합합니다.

기술 특징

- 임식 구동 유닛과 전자기 제동으로 안정적인 구동 및 신속한 제동 성능 확보
- Curtis 컨트롤러 + 서보 시스템으로 안정성과 정밀 제어 성능 강화
- 비표준 견인 고리 대응으로 다양한 트레일러와 호환 가능한 맞춤형 견인 지원



상세사양

모델명	Unit	EPQ30AJ
타입	/	견인형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	3,000
정격 견인력	N	695
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6/5.4
최소 회전 반경	mm	1,275(안전 범퍼 포함)
최대 등판 능력	mm	8/3
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/160
차체 중량(배터리 포함)	kg	550
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,475(안전 범퍼 포함)×980(안전 범퍼 포함)×2,420

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

견인형 AGV

자동

EPQ40J EPQ60J

좌승식 견인 AGV는 모터 및 액슬 구동 방식을 적용하여 안정적이고 강력한 주행 성능을 제공합니다. 최대 6톤의 견인 능력을 갖추고 있어 다양한 유형의 트레일러와 연결이 가능하며, 창고 물류 이송, 생산라인 자재 운반, 공항 수하물 운송 등 폭넓은 산업 환경에 적합합니다.

기술 특징

- 모터 구동 + 전자기 제동으로 안정적인 구동 및 신속한 제동 성능 확보
- Curtis 컨트롤러 + 서보 시스템으로 안정성과 정밀 제어 성능 강화
- 캐빈캐노피 옵션으로 실내의 다양한 작업 환경 대응
- 비표준 견인 고리 대응으로 다양한 트레일러와 호환 가능한 맞춤형 견인 지원



상세사양

모델명	Unit	EPQ40J	EPQ60J
타입	/	견인형	견인형
정격 견인 중량	kg	4,000	6,000
정격 견인력	N	750	1,500
최대 견인력	N	2,200	4,500
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	5/7	5/7
최소 회전 반경	mm	1,890(안전 범퍼 포함)	1,890(안전 범퍼 포함)
주행 제동	/	전자식 제동	전자식 제동
구동 모터 출력	kw	3	4.5
구동 제어 방식	/	교류	교류
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200	48/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	1,000	1,300
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,385×1,510×2,205	2,385×1,510×2,205

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동/수동

CQDE20HJ CQDE20J

리치형 AGV는 적재 하중 2톤, 마스트가 전체적으로 전진 또는 후퇴할 수 있어 좁은 통로 내에서의 적재가 가능합니다.
중·고층 랙 및 중밀도 저장 시나리오에 적합하며, 다양한 옵션 및 맞춤형 구성을 제공합니다.

기술 특징

- 3지점 새시와 전륜 제동 옵션으로 접지력 및 고단 적재 안정성 강화
- Curtis 컨트롤러 + 서보 시스템으로 안정성과 정밀 제어 성능 확보
- 고강도 H형 마스트 적용으로 고단 적재 작업 안정성 향상
- 다양한 옵션 구성으로 운반구 및 작업 환경 유연 대응



상세사양				
모델명	Unit	CQDE20HJ		CQDE20J
타입	/	리치형		리치형
내비게이션 방식	/	Laser		Laser
정적 용량	kg	2,000		2,000
최대 인양 높이	mm	8,000		8,000
최대 주행 속도 (부하/무부하)	km/h	6/7		6/7
최소 회전 반경	mm	2,060		2,050
직각 적재 통로 폭 (팔레트 1000*1200)	mm	2,915+400		2,855+400
반복 위치 정밀도	mm	±10		±10
통신방식	/	5G/Wifi		5G/Wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/350		48/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,800		2,800
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,168/2,702(안전 범퍼 포함)×1,490(안전 범퍼 포함)×7,465		2,136/2,600(안전 범퍼 포함)×1,460(안전 범퍼 포함)×3,965

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

CQD12-AGV1C1Li CQD16-AGV1C1Li

리치형 AGV는 주로 협소 통로의 적재, 자동 생산 라인 연동 등에 사용됩니다.
1.2~1.6톤의 적재 하중을 지원하며, 콤팩트한 차체와 작은 회전 반경을 갖추어 좁은 통로 내 적재 성능이 매우 우수합니다.
고객사의 요구에 따라 다양한 구성 및 커스텀 설계가 가능합니다.

기술 특징

- Kollmorgen 레이저 내비게이션으로 고정밀 위치 제어 및 안정적 시스템 운영
- 3지점 구조로 소형 회전 반경 및 협소 공간 기동성 확보
- 주물형 아웃트리거 기반 저중심 설계로 주행·하역 안정성 강화
- 다중 센서 기반 전방위 안전 시스템으로 작업 안전성 확보
- NDC 제어 시스템 + Curtis 드라이버로 경제성과 정밀 제어 성능 동시 확보



상세사양				
모델명	Unit	CQD12-AGV1C1Li		CQD16-AGV1C1Li
타입	/	리치형		리치형
내비게이션 방식	/	Laser		Laser
정적 용량	kg	1,200		1,600
최대인양 높이	mm	2,000		5,000
최대 주행 속도 (부하/무부하)	km/h	7/7		7/7
최소 회전 반경	mm	1,296		1,481
직각 적재 통로 폭 (팔레트1000*1200)	mm	2,985+300		2,261+200
반복 위치 정밀도	mm	±5		±5
통신 방식	/	5G/Wifi		5G/Wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/100		48/100
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,130		2,300
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,106×1,106×2,835		2,106×1,106×5,835

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

CQD16-AGV1A1LIL
CQD25-AGV1A1LIL

CQD20-AGV1A1LIL
CQD30-AGV1A1LIL

리치형 냉동창고 AGV는 주로 실내 고단 랙 및 협소 통로 냉동창고 작업 시나리오에 사용됩니다.
0~18°C의 일반 환경은 물론, -20°C~-30°C의 극저온 환경에서도
교대 운행 방식을 통해 안정적인 물류 작업이 가능합니다.

기술 특징

- 3D 레이저 SLAM 기반으로 고정밀 위치 제어 및 간편한 구축
- 콤팩트 차체와 소형 회전 반경으로 협소 공간 주행 최적화
- 측면 자동 충전 방식으로 충전 안정성 및 운영 효율 향상
- 실시간 모니터링 가능한 스마트 인터페이스로 관리 편의성 강화
- 첨단 감각 디자인 적용으로 기술성과 완성도 동시 확보



상세사양					
모델명	Unit	CQD16-AGV1A1LIL	CQD20-AGV1A1LIL	CQD25-AGV1A1LIL	CQD30-AGV1A1LIL
타입	/	리치형	리치형	리치형	리치형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,600	2,000	2,500	3,000
최대 인양 높이	mm	8,500	8,500	8,500	8,500
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	7/7	7/7	7/7	7/7
최소 회전 반경	mm	1,637	1,745	1,845	1,925
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,570	3,770	3,855	3,855
반복 위치 정밀도	mm	±5	±5	±5	±5
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	80/173	80/202	80/202	80/272
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,820	3,846	4,400	4,660
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,250×1,360×4,203	2,293×1,360×4,367	2,458×1,438×4,367	2,458×1,438×4,367

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

CQD16 CQD20 CQD25 CQD30

리치형 AGV는 주로 협소 통로 및 실내 고층 적재 작업 시나리오에 널리 사용됩니다.

기술 특징

- 협소 통로 최적화 설계로 공간 효율 및 통과 성능 극대화
- 측면 자동 충전 방식으로 충전 안정성 및 운영 효율 향상
- 신규 마스트 구조 적용으로 고단 적재 시 안정성 강화
- LCD 계기판 기반 실시간 상태 모니터링 및 관리 지원
- 첨단 감각 디자인 적용으로 기술성과 완성도 동시 확보



상세사양									
모델명	Unit	CQD16-AGV1B1LI	CQD20-AGV1B1LI	CQD25-AGV1L1LI	CQD30-AGV1L1LI	CQD16-AGV6A5LI	CQD25-AGV6A5LI	CPD30SQ-AGV1A1LI	CPD30SQ-AGV1A1LI
타입	/	리치형	리치형	리치형	리치형	리치형	리치형	리치형	리치형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser	Laser
정격 용량	kg	1,600	2,000	2,500	3,000	1,600	2,500	3,000	3,000
최대 인양 높이	mm	8,500	8,500	8,500	8,500	8,500	8,500	8,500	8,500
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7	6/7
최소 회전 반경	mm	1,637	1,745	1,845	1,925	1,637	1,745	1,845	1,925
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	3,570	3,770	3,855	3,855	3,570	3,770	3,855	3,855
반복 위치 정밀도	mm	±5	±5	±5	±5	±10	±10	±10	±10
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/202	48/202	80/202	80/202	80/280	80/300	80/300	80/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,820	3,846	4,400	4,660	3,820	3,846	4,400	4,660
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	전장 : 2,250 전폭 : 1,360 전고 : 4,203	전장 : 2,293 전폭 : 1,360 전고 : 4,367	전장 : 2,458 전폭 : 1,438 전고 : 4,367	전장 : 2,458 전폭 : 1,438 전고 : 4,367	전장 : 2,250 전폭 : 1,360 전고 : 4,203	전장 : 2,293 전폭 : 1,360 전고 : 4,367	전장 : 2,458 전폭 : 1,438 전고 : 4,367	전장 : 2,458 전폭 : 1,438 전고 : 4,367

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

CQD20QJ

전방향 리치형 AGV는 마스트가 전체적으로 전진 또는 후퇴할 수 있는 리치 구조와 4륜 독립 조향 시스템을 갖추고 있습니다. 직진, 횡진, 사선 주행 및 제자리 회전 등 전방향 이동이 가능하며, 특히 횡진 시 통로 폭을 최소화할 수 있어 장척물(Long material) 이송 공정 및 특수 작업 환경에 적합합니다.

기술 특징

- 전방-횡-사선-제자리 회전 등 전방향 주행 및 모드 전환으로 작업 효율 극대화
- 초광폭 차체와 전용 캐리지로 초장척 화물 안전 반송 지원
- 듀얼 스티어링 구동으로 강력한 제동 및 미끄러운 노면에서도 안정적 주행
- 특허 리치 구조로 고단 적재 시에도 높은 제어 정밀도 유지
- 서버 조향 기술로 빠른 응답성과 정밀한 위치 제어 구현



상세사양

모델명	Unit	CQD20QJ
타입	/	전방향 리치형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	2,000
최대 인양 높이	mm	4,000
최대 주행 속도 (부하/무부하)	km/h	4/5
최소 회전 반경	mm	1,305
직각 적재 통로 폭 (팔레트1000×1200)	mm	2,040×300
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200
차체 중량(배터리 포함)	kg	3,300
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,850×2,040×7,135

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

CQD40QJ CQD50QJ

전방향 리치형 AGV는 마스트가 전체적으로 전진 또는 후퇴할 수 있는 리치 구조와 4륜 독립 조향 시스템을 갖추고 있습니다. 직진, 횡진, 사선 주행 및 제자리 회전 등 전방향 이동이 가능하며, 특히 횡진 시 통로 폭을 최소화할 수 있어 장척물(Long material) 이송 공정 및 특수 작업 환경에 적합합니다.

기술 특징

- 전방-횡-사선-제자리 회전 등 전방향 주행 및 모드 전환으로 작업 효율 극대화
- 초광폭 차체와 전용 캐리지로 초장척 화물 안전 반송 지원
- 듀얼 스티어링 구동으로 강력한 제동 및 미끄러운 노면에서도 안정적 주행
- 특허 리치 구조로 고단 적재 시에도 높은 제어 정밀도 유지
- 서버 조향 기술로 빠른 응답성과 정밀한 위치 제어 구현



상세사양

모델명	Unit	CQD40QJ	CQD50QJ
타입	/	전방향 리치형	전방향 리치형
내비게이션 방식	/	Laser	Laser
정격 용량	kg	4,000	5,000
최대 인양 높이	mm	8,000	8,000
최대 주행 속도 (전부하/공차)	km/h	7/8	7/8
무부하 시 제자리 회전 직경	mm	3,270	3,450
최소 지상고(축간 중심)	mm	100	140/165
반복 위치 정밀도	mm	±10	±10
통신 방식	/	5G/wifi	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/300	80/350
차체 중량(배터리 포함)	kg	7,200	9,000
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,300×2,474×2,620/2,511	2,300×2,700×2,620/2,500

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

리치형 AGV

자동

EDQA15

협폭 리치형 지게차로, 가반 하중은 1.5톤이며 마스트(Mast)가 전체적으로 전진 또는 후퇴할 수 있는 리치 구조를 갖추고 있습니다. 더욱 작은 차체와 회전 반경으로 높은 작업 효율을 제공하며, 중간 정도의 저장 밀도와 높은 회전율이 요구되는 공정, 특히 좁은 통로 내의 적재 작업에 적합합니다.

기술 특징

- 슬림 암 설계로 협소 공간 주행 및 기동성 강화
- 3지점 구조와 변속기 적용으로 전 구간 안정성 확보
- 터치스크린 인터페이스로 다양한 작업 환경 대응
- 펌프-비례제어 밸브로 정밀한 승강 제어 구현
- 카메라 및 감지 시스템으로 정밀 화물 피킹 지원



상세사양		
모델명	Unit	EDQA15
타입	/	협폭 리치형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	1,500
최대 인양 높이	mm	4,000
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	4/5
최소 회전 반경	mm	1,506
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	2330+300 (C=600)
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/200
차체 중량(배터리 포함)	kg	2,290
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	2,190×1,238×3,972

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

3방향 스택커형AGV

자동

CDME16J

협소 통로용 3방향 스택커 AGV는 포크의 180° 회전 및 좌우 측면 이동 기능을 통해 통로 양측의 화물을 자유롭게 적재하고 하역합니다. 화물을 피킹할 때 차체 자체를 회전시킬 필요가 없어 조작이 훨씬 간편하고 안전하며, 작업 효율을 향상시킵니다. 특히 중·고층 협소 통로 적재 시나리오에 적합합니다.

기술 특징

- 3방향 포크 적용으로 고효율-정밀 작업 구현
- Curtis + 서보 컨트롤러로 안정성과 제어 정밀도 확보
- 3지점 구조와 변속기 적용으로 전 구간 안정성 강화
- 전문 제동 시스템으로 고단 작업 시 주행 안정성 확보
- 맞춤 설계로 다양한 팔레트 및 작업 환경 대응



상세사양		
모델명	Unit	CDME16J
타입	/	협폭 3방향 스택커형
내비게이션 방식	/	Laser
정격 용량	kg	1,600
최대 인양 높이	mm	8,000
최대 주행 속도(전부하/공차)	km/h	5/6
최소 회전 반경	mm	2,240
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	1,650
반복 위치 정밀도	mm	±10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/300
차체 중량(배터리 포함)	kg	7,120
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	3,400×1,550×9,200

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

적재형 AGV

자동

BF01M0AGV

적재 이송형 AGV는 제조업 생산 라인의 자재 공급과 창고·물류센터의 물류 이송 작업에 주로 활용됩니다.

기술 특징

- 낮은 투자 비용과 빠른 ROI로 경제성 확보
- 서버 제어 기반 정밀 주행 및 작업 성능 구현
- 소형 회전 반경으로 협소 공간 주행 최적화
- 유연한 경로 설정으로 다양한 이송 시나리오 대응
- 간편 설치·운영으로 빠른 현장 적용 가능
- 전륜 제동 시스템으로 주행 안정성 강화
- 원격 진단 및 사후 지원으로 유지보수 편의성 확보



상세사양

모델명	Unit	BF01M0AGV
타입	/	적재 이송형
내비게이션 방식	/	SLAM/Magnetic navigation
정격 용량	kg	150
최대 인양 높이	mm	605
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	1.8/3.6
최소 회전 반경	mm	545
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	30
반복 위치 정밀도	mm	20
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	24/25.6
차체 중량(배터리 포함)	kg	200
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	960*660*1,230

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

적재형 AGV

자동

BF06M0AGV

적재 이송형 AGV는 제조업 생산 라인의 자재 공급과 창고·물류센터의 물류 이송 작업에 주로 활용됩니다.

기술 특징

- 3방향 포크 적용으로 고효율·정밀 작업 구현
- Curtis + 서버 컨트롤러로 안정성과 제어 정밀도 확보
- 3지점 구조와 변속기 적용으로 전 구동 안정성 강화
- 전륜 제동 시스템으로 고단 작업 시 주행 안정성 확보
- 맞춤 설계로 다양한 팔레트 및 작업 환경 대응



상세사양

모델명	Unit	BF06M0AGV
타입	/	적재 롤러 컨베이어형
내비게이션 방식	/	SLAM/Magnetic navigation
정격 용량	kg	600
최대 인양 높이	mm	950
최대 주행 속도(부하/무부하)	km/h	3.6
최소 회전 반경	mm	1,135
직각 적재 통로 폭(팔레트1000*1200)	mm	30
반복 위치 정밀도	mm	10
통신 방식	/	5G/wifi
배터리 용량(기본 사양)	V/Ah	48/52
차체 중량(배터리 포함)	kg	650
전장,전폭,전고(스탠다드 사양 기준)	mm	1,800*1,400*980

※ 제품 사양은 고객 요구사항 및 적용 환경에 따라 변경될 수 있으며, 최종 사양은 계약 및 기술 협의 내용에 따릅니다.

시스템플랫폼 HDT디지털트윈

엔지니어링

WMS 창고 관리 시스템

지능형 창고 환경에 최적화된 시스템으로, WMS 기능과 AGV 및 다양한 자동화 설비를 통합 관리하여 창고 운영 효율성과 유연성, 가시성을 향상시킵니다.

PMS 생산 관리 시스템

지능형 생산라인 환경에 최적화된 시스템으로, 스마트 스케줄링과 데이터 분석을 기반으로 생산 작업을 최적화하고 의사결정을 지원하여 생산 효율과 운영 안정성을 향상시킵니다.

MOM
미들웨어 플랫폼

업무 시스템과 중앙 제어 시스템 간의 데이터 허브 역할

고객 ERP/MES/SAP...

표준 개방형 인터페이스를 통해 데이터 연동을 구현하여 기업 자동화를 지원

중앙제어계

CCS 스케줄링 제어 센터

- 지도 생성
 - 내비게이션
 - 작업 지정 계획
 - 가상 시뮬레이션
 - 파라미터 설정
 - 경로 계획
 - 차량 위치 인식
 - 자동 충전
- 작업 규칙 알고리즘
 - 경로 규칙 알고리즘
 - 교통 규칙 알고리즘
- 다중 전략, 가상 시뮬레이션
 - 머신러닝, 동적 경로 탐색
 - 상황 인식, 군집 최적화

ACS 자동 제어 시스템

- 비전 AI 인식 : 창고 위치 상태를 실시간으로 모니터링하고, 작업자 및 장비의 출입을 감지합니다.
- 지능형 통신 : 다양한 설비 및 시스템과 연동하여 데이터 전송 및 공유를 지원합니다.
- 신호처리 : 센서 데이터를 필터링하여 데이터 품질과 정확도를 향상시킵니다.

설비층

AGV 로더

위치 인식 내비게이션	환경 인식 기반 지도 생성	경로 계획	센서
팔레트 인식	이동 제어	모터 제어	상황 인식

단말설비

스태커 크레인	엘리베이터	자동문	광전 센서	신호등
컨베이어	로봇암	디스플레이	음성 경보	리프트